



Arduino - Einführungskurs I

Programmierung und Elektronik

Michael Himpel

Institut für Physik,
Universität Greifswald

Sept. 2023



1. Arduino - Was ist das?

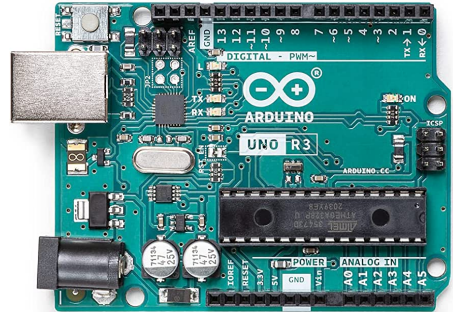
2. Arduino - Programmierung

3. Elektronik für den Arduino

Arduino - Was ist das?

Einführung

- Microprozessor/Microcontroller/ μ C
- eingebettet in I/O-Konzept
- direkt programmierbar per PC/MAC
- nahezu beliebig erweiterbar durch sog. *Shields*
- verfügbar: Sensoren, Motoren, Displays, Speicherkarten, BT/WLAN, ...
- Idee: (Elektro-)Technik für Schüler/Studenten/Hobbyisten

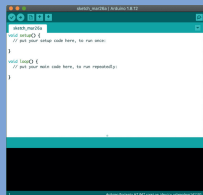


Arduino - Was ist das?

Konzept

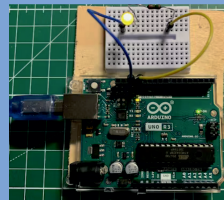
Idee/
Problemstellung

Implementierung



```
void setup() {  
  // put your setup code here, to run once  
}  
  
void loop() {  
  // put your main code here, to run repeatedly  
}
```

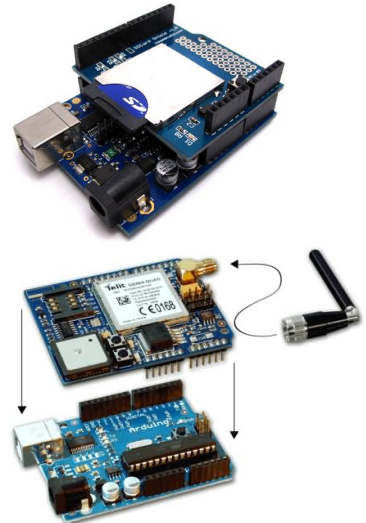
Aufbau + Upload



Arduino - Was ist das?

Arduino-Infrastruktur

- Erweiterbarkeit durch Shields
- Grove/Seeed als handlicher Einstieg in die Sensorik
- ! sämtliche Sensoren/Erweiterungen auch direkt anschließbar
- Ansteuerung der Erweiterungen durch Libraries (mit Beispielen)
- Stromversorgung durch Batterie(9V), USB, Hohlstecker/Netzteil



Arduino - Was ist das?

Arduino-Infrastruktur



Breadboard

- + volle Kontrolle über Alles
- + maximale Flexibilität
- + technische Details werden wichtig
- + realitätsnah
- ggf. "unordentliches" Layout

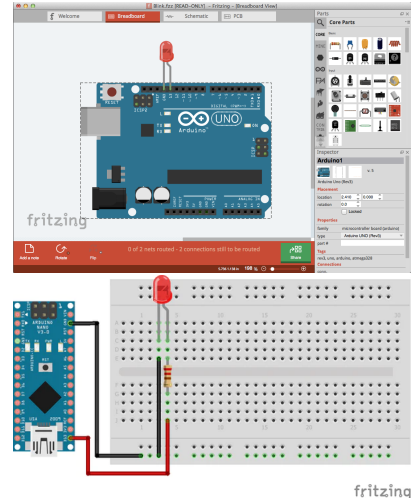
Seed/Grove

- + vorgefertigte Steckverbindungen
- + geringere Hürde bis zum ersten Erfolg
- + vorbereitete Beispiele+Code
- reines Lehr/Lernkonzept

Arduino - Was ist das?

Fritzing - Schaltskizzen

- optisch gut verständliche Möglichkeit, Schaltbilder für Arduino-Aufbauten zu erzeugen
- optisch etwas ansprechender als üblich
- 1-zu-1 umsetzbar auf dem Breadboard



Arduino - Was ist das?

Kosten



Eher Elektroniklastig:

Arduino Starter Kit	90€
Breadboard	inkl.
Steckbrücken	inkl.
Elektronik Kleinteile	inkl.
Motor/Display usw.	inkl.
Gesamt:	90€

Eher Plug-and-Play:

Arduino Uno	25€
Arduino Sensor-Kit	33€
Grove-Kabel	inkl.
Sensoren+OLED	inkl.
SD-Shield + SD-Karte	11€
Gesamt:	70€

Außerdem: PC/MAC/Tablet(nicht empfohlen, aber geht zur Not. . .)



Programmierung

- Allgemeines zu C++
- Syntax
- Variablen
- Strukturen
- Funktionen
- Bibliotheken

Arduino - Programmierung

Arduino-IDE

- Editor+Compiler = IDE
- verfügbar für
Windows/Linux/MAC/Web-Editor
- viele Beispiel-Codes bereits integriert
- Upload aufs Arduino-Board per
Knopfdruck



Arduino - Programmierung

C/C++

- + plattformübergreifend
- + große Standardbibliothek
- + sehr verbreitet/viele Bibliotheken
- + breites Abstraktionsspektrum
- + objektorientiert
- eher komplizierte Syntax





Was braucht man für C++ Programmierung?

- Texteditor (Notepad, Nano, EMACS, ...)
- Compiler (z.B. GCC)
- Glück für uns: Für Arduino-Programmierung ist dies in einer IDE zusammengefasst

```
void setup() {  
  Serial.begin(9600);  
  Serial.println("Hello World!");  
}
```

```
void loop() {  
  // put your main code here, to run repeatedly:  
}
```



- Anweisungen mit ";" abschließen
- Funktionen mit "{ }" einbetten
- "//" für Kommentare (wird vom Compiler ignoriert)
- Leerzeichen/Zeilenumbrüche nur für menschliche Lesbarkeit, werden vom Compiler ignoriert
- Case-Sensitiv! (Groß- und Kleinschreibung beachten)

```
c = a + b; // identisch: c=a+b;  
c = A + b; // A nicht gleich a!  
ergebnis = funktion(variable){  
...  
}  
variablenBenennen = true;
```



- Variablen/Konstanten muss ein Datentyp zugeordnet werden!
- float, double für Dezimalzahlen
- sagt dem Compiler, wie die Bits im Speicher interpretiert werden sollen

```
int    positiveZahl = 1235;  
unsigned long superRiesenZahl = 3;  
float  dezimalZahl = 1.234;  
double hochPraezise = 3.1234567;  
bool   stimmtDas = true;
```



- Variablen müssen vor Gebrauch *deklariert* werden
- Am sichersten: Auch gleich initialisieren!
- Nicht-Initialisierte Variablen haben trotzdem irgendeinen Wert, kann zu Fehlern führen

```
int ganzeZahl; // nur Deklaration
ganzeZahl = 0; // dann Definition
int ganzeZahl = 0;
// Dekl. + Def. = Initialisierung
```



- Konstanten dürfen nicht mehr verändert werden
- Falls man das später doch tut, gibt es eine Fehlermeldung
- Also: Alles was konstant bleibt, auch als "const" deklarieren
- Am besten ganz nach vorn in den Quellcode

```
const int pi = 3.14;  
const bool ichHabeRecht = true;  
const int ledPin = 10;
```




- Rückgabetyt und Eingabetypen müssen festgelegt werden
- Rückgabe eines Wertes mit “return”
- Falls keine Rückgabe: Rückgabetyt “void”
- Am besten nach “loop” (also am Ende) die Funktionen definieren

```
int summe (int a, int b){ //I/O
return a+b; //Anweisungen...
}
double summe (double a, double b){
return a+b;
}
// Funktion aufrufen:
int smd1 = 4;
int smd2 = 5;
int ergAdd = summe(smd1, smd2);
```

- C++ ist eine objektorientierte Sprache
- Objekte werden definiert, dann erzeugt man nach Bedarf Instanzen davon
- diese Objekte haben eigene Methoden: objekt.methode(ggf. Parameter, Variablen...)

```
SD.begin(4); // SD Zugriff starten.  
myFile = SD.open("test.txt",  
FILE_WRITE);  
myFile.println("Hallo □Datei!");  
myFile.close();
```



- For-Schleifen sind gut für gezählte Abfolgen
- Anzahl der Schleifendurchläufe muss bekannt sein
- nützlich: `k++` identisch mit `k=k+1`
- Vergleiche: `==`, `!=`, `<`, `<=`, `>`, `>=`

```
for(start; abbruch? ; zaehlen){  
    // Anweisung  
}  
  
// Beispiel:  
for (int k=1; k<=10 ; k++){  
    int c = 3+k;  
}
```



- While Schleifen sind günstig um z.B. auf Eingaben zu reagieren (Knopf gedrückt usw.)
- Die Anzahl der Schleifendurchläufe ist i.d.R. vorher unbekannt
- Vergleiche: ==, !=, <, <=, >, >=

```
while (Bedingung ist wahr){  
    // Anweisung  
}  
  
// Beispiel:  
int k = 0;  
while (k<=10){  
    k = k+1;  
}
```



- um Bedingungen zu prüfen und ggf. Entscheidungen zu treffen
- z.B. Abfrage von Zustand an digitalem Eingang (Knopf gedrückt? Schalter geschlossen?)

```
if (logische Bedingung){  
  // Anweisung  
}  
else{  
  // Anweisung  
}
```



- `setup()`: Hier werden die Ports des Arduino festgelegt (Eingang oder Ausgang)
- `setup()`: Initialisierung/Einstellung von angeschlossenen Geräten
- `loop()`: eigentlicher Programmablauf als Dauerschleife

```
// hier ggf. Bibliotheken laden...
```

```
void setup() {  
    // hierher kommen z.B.  
    // I/O Definitionen  
}  
  
void loop() {  
    // Dieser Programmteil ist  
    // eine Dauerschleife  
}
```

- die I/O-Ports sind auf dem Arduino nummeriert
- müssen in setup() als INPUT oder OUTPUT festgelegt werden
- auf Analog/Digital-Ports achten!

```
pinMode(12, INPUT);  
pinMode(10, OUTPUT);  
pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
```





- zur Umschaltung von HIGH/LOW (5V/GND) an digitalen Ausgängen
- ... müssen vorher aus OUTPUT definiert worden sein
- ggf. Stromgrenzen beachten (i.d.R. 40 mA)
- für Auslesen von HIGH/LOW per digitalWrite muss der Pin als INPUT definiert sein.

```
void setup() {  
  pinMode(10, OUTPUT);  
  pinMode(9, INPUT);  
}
```

```
int isActive = false;  
void loop() {  
  digitalWrite(10, HIGH);  
  //an Pin 10 ab jetzt 5V  
  isActive = digitalRead(9);  
  //isActive wird nun 1 oder 0;  
}
```




- analogRead liest Spannung aus (0...1024 \equiv 0...5 V)
- analogWrite nutzt PWM für "Simulation" einer veränderbaren Gleichspannung (Werte 0...255)

```
void setup() {  
  pinMode(10, OUTPUT);  
  pinMode(A0, INPUT);  
}
```

```
int spannungAnA0 = 0;  
void loop() {  
  analogWrite(10, 128);  
  //an Pin 10 jetzt 2.5V RMS  
  spannungAnA0 = analogRead(A0);  
  //spannungAnA0 is nun 0...1024;  
}
```



- definiert Funktionen, Objekte und Methoden für best. Geräte und Sensoren
- solche Funktionen sind meist sehr kompliziert (→ nicht selber machen)
- ggf. in Hilfe zur Bibliothek nach Beispielen suchen
- Bibliotheken ganz vorn einfügen!

```
#include <LiquidCrystal_I2C.h>
//#include <LiquidCrystal.h>
#include <Wire.h>
LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 16, 2);

void setup() {
}

void loop() {
  lcd.init();
  lcd.setCursor(0, 0);
  lcd.print("HALLO");
  delay(10000);
  lcd.clear();
}
```

- Arrays sind Container für mehrere Werte – ähnlich Vektoren oder Matrizen
- Arrays können verschiedene Datentypen enthalten (int,double,char)
- ein “String” ist ein Array aus “Chars”
- Achtung: Es wird von 0 aus gezählt!

```
int myInts [6]; // noch irgendwelche
int myPins [] = {2, 4, 8, 3, 6}; //
int mySensVals [5] = {2, 4, -8, 3, 2}
char message [6] = "hello"; // array

// Arrays auslesen:
int readValue = myPins [1]; // ergibt

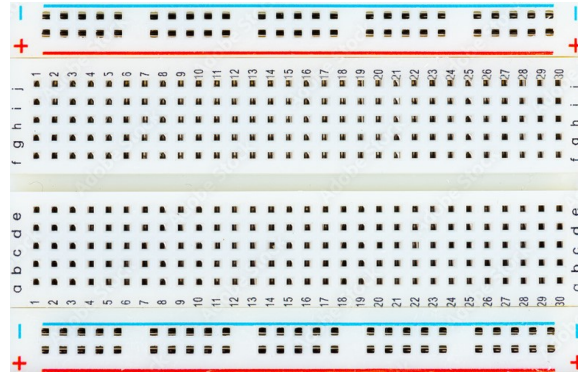
// ... das ganze array:
for (byte i = 0; i < 5; i = i + 1) -
    Serial.println(myPins [i]);
}
```



Elektronik

- Wie werden Schaltungen aufgebaut?
- Welche Bauteile werden (üblicherweise) verwendet?
- Wie funktionieren diese?
- Verwendung von Shields und Sensoren

- ermöglicht sehr freies Aufbauen von Schaltungen ohne Löten
- übersichtliches Arbeiten möglich
- Steckbrücken nötig
- a-e und f-j sind jeweils verbunden (Knoten)
- Spannung/Ground an Querleisten üblich
- bei großen Boards sind die Querleisten manchmal unterbrochen!

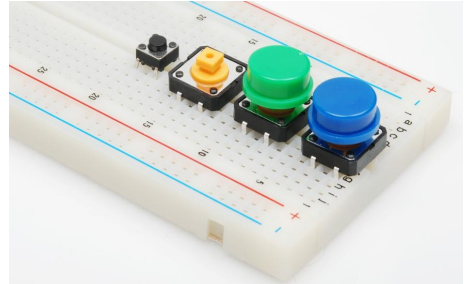
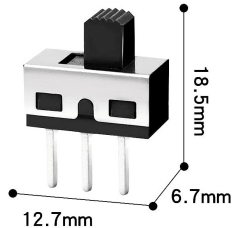


- Empfehlung: WAGO Klemmen für Bananenstecker/Litze Kombination
- Tischnetzteile können so gut mit dem Breadboard verbunden werden



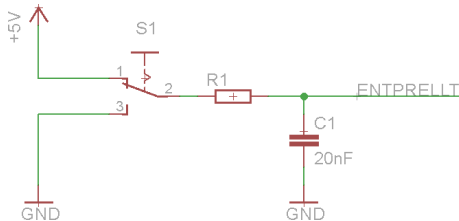
Bauteile: Schalter/Taster

- Schalter ermöglichen Interaktionen der SuS
- Pinbelegungen am besten mit Multimeter (Durchgangstest) selbst erproben
- Achtung: günstige Schalter/Taster sind nicht entprellt

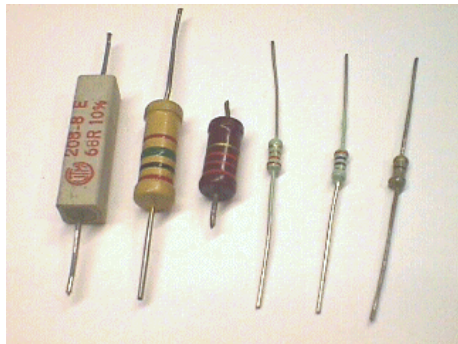


Bauteile: Schalter/Taster

- Prellen kann mechanisch nie ganz unterbunden werden
- deutlich reduziert durch hochwertigere Taster (Digitast)
- durch Tiefpassfilter eliminierbar

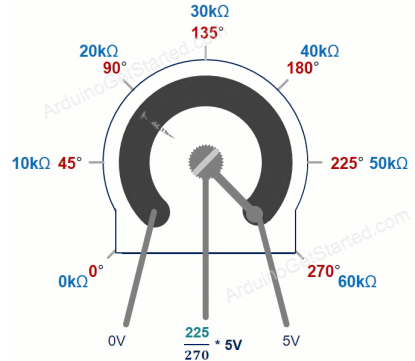
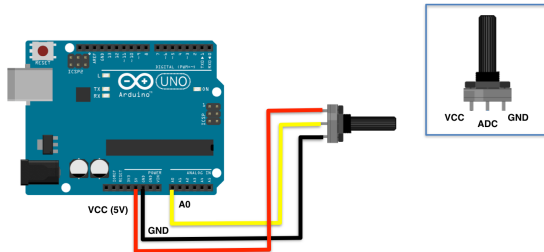


- DC/AC/PWM: $R = \frac{U}{I}$
- als Vorwiderstand für LEDs an 5V: 220 Ω
- als Pulldown-Widerstand für Eingänge (ca. 10 k Ω)
- als Vorwiderstand bei Dioden(-Tests)



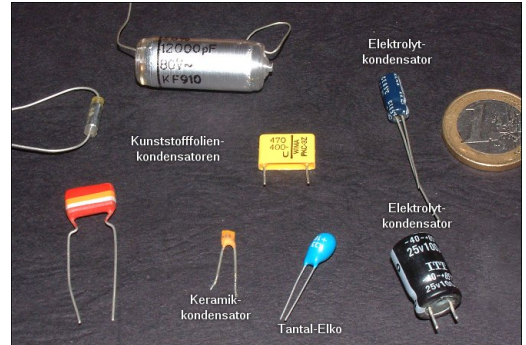
Bauteile: Potentiometer

- regelbarer Widerstand (meist mit Drehknopf)
- Achtung: immer mit Vorwiderstand! (sonst ggf. $R \approx 0 \Omega$ möglich)
- kann als Eingabegerät für Arduino genutzt werden, indem man eine variable Spannung mit `analogRead()` ausliest (Spannungsteiler):

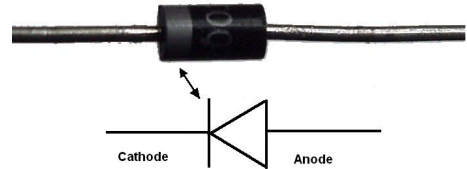


Bauteile: Kondensator

- Kapazität in μF , nF , pF
 - DC: Speichern Ladungen
 - AC: wirkt wie Widerstand
 - $|X_C| = \frac{1}{\omega C}$
- durchlässig für hohe Frequenzen
- Elkos: hohe Kapazitäten, aber korrekte Polung wichtig!
 - Anwendung: Hochpass, Tiefpass, Schwingkreis



- Dioden besitzen Sperrichtung/Durchlassrichtung
- vereinfacht: Bei Durchlassrichtung konstanter Spannungsabfall von $\approx 0.6\text{ V}$, unabhängig vom Strom
- in Durchlassrichtung $R \approx 0$ (immer Vorwiderstand bei Experimenten benutzen)
- Anwendung: Gleichrichtung von Wechselspannung, Signalverarbeitung

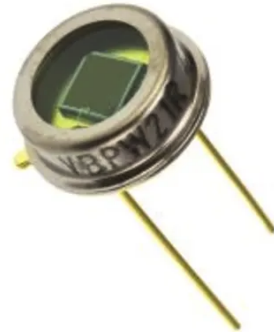


- zunächst: gleiche Eigenschaften wie Diode!
- zusätzlich aber mit Lichtemission
- Spannungsabfall: rot/ $\pm 2\text{ V}$ bis blau/ $\pm 3\text{ V}$
- für: Anzeige, Spiele, Debugging, . . .
- Vorwiderstand so dimensionieren, dass Stromstärke $\pm 20\text{ mA}$:

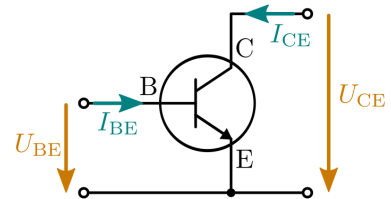
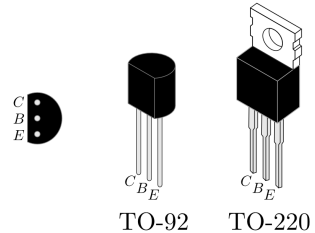
$$R = \frac{5\text{ V} - 1.7\text{ V}}{20\text{ mA}} \approx 200\ \Omega$$



- durch Lichteinstrahlung geschaltete Diode
- sensitiv für vorgegebene Wellenlängen
- ermöglicht Reaktionen auf hell/dunkel Zustände

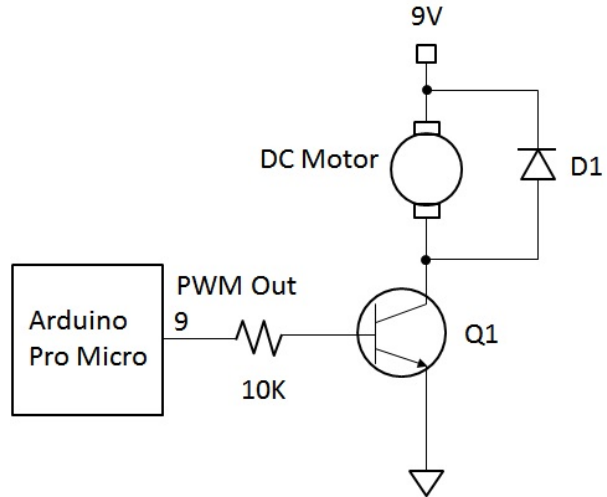


- Prinzip: kleine Basisströme bewirken große Kollektorströme
- Betrieb als Schalter: ausreichend großer Basisstrom $> 200 \mu\text{A}$ schaltet CE-Strecke komplett durch (Achtung: Widerstand $R_{CE} \approx 0$)
- Transistoren sind sehr schnell, auch PWM-Verstärkung möglich bei Motoren (DC/Servo)
- Eingang/Ausgang invertiert



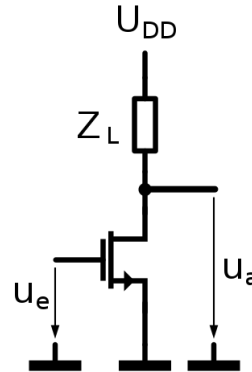
Bauteile: NPN Transistor für DC-Motor

- 10k-Widerstand für Begrenzung des Basisstroms
- Transistor sorgt per PWM Ansteuerung für Stromfluss von 9V-Block durch Motor
- Diode schützt vor Spannungsspitzen (Induktion in Motorspule)

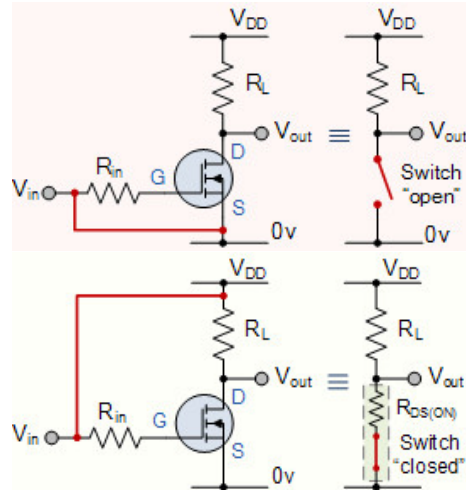




- so wie bipolar Transistor, aber mit Spannung statt Strom
- kleine Gate-Spannung erzeugt große Source-Spannung
- noch besser als Schalter geeignet, auch für große Leistungen



- geringe Spannung (z.B. GND) an Gate
- Transistor öffnet nicht
- ausreichende Spannung (z.B. Versorgungsspannung) an Gate
- Transistor schaltet komplett durch





- Arduinos haben i.d.R. keine Analogausgänge
- stattdessen PWM (pulse width modulation) um DC-Spannung zu simulieren
- viele Bauteile setzen nur Zeitmittelwert (RMS) um, dann ist PWM ein guter Ersatz
- z.B DC-Motor, LEDs, Lüfter

